

## N R o b 3 センサ取付説明書

中津川ロボカップジュニア実行委員会

## ラインセンサ取付

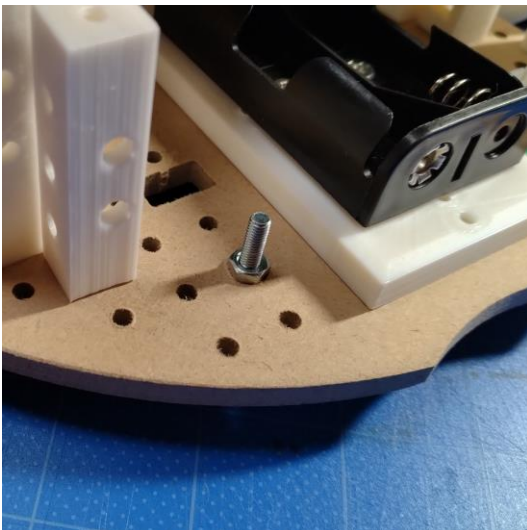
本体板に M3x15 ねじをナットで取り付ける(きつく締める)。

センサを下向きに、基板取付

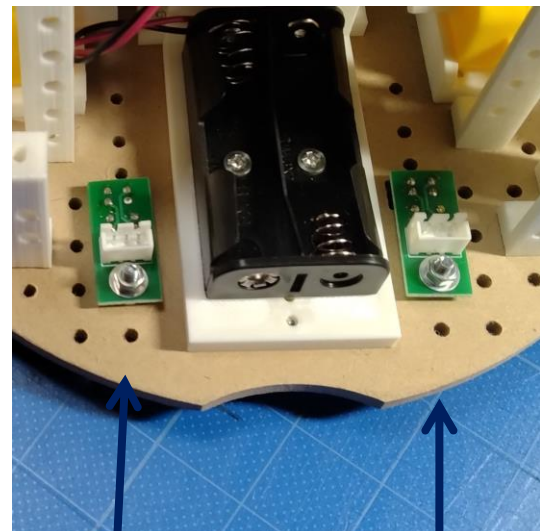
配線する

左：S1/右：S2 コネクタへ

ラインセンサ	2
リード線(コネクタ付き)	2
M3 x 15 ナベねじ	2
M3 ワッシャー	2
M3 スプリングワッシャー	2
M3 ナット	4



本体板下からねじを差し込みナットで止める。  
(板が少しへこむぐらい強く締める)



左右両方取付

その後) コネクタ配線

左センサ→S 1

右センサ→S 2

## 超音波センサ取付

本体板超音波センサを、取付板に取り付け、センサ取付板にねじ止め。

超音波センサ	1
超音波センサ取付板	1
M 3 x10 タッピングねじ	2

配線する

NRob 基板 S 8 コネクタ へ (センサ側 VCC 側 赤)

